

Bienvenida

Organización: T: Lunes 13h ) Aula Magna de Química  
 Viernes 12h )  
 P: Martes 18h ) Anfiteatro  
 Viernes 14h )

Atilización Universitaria

Pilares del aprendizaje:

- focalización (celulares apagados)
- actividad activa
- detección y reparación de errores
- consolidación

↳ reconstrucción del conocimiento socializado

Recursos: [www.fisica.unlp.edu.ar/materia/fisgeni](http://www.fisica.unlp.edu.ar/materia/fisgeni)  
 → Material y Recursos T.

Libros de Referencia: Serway

Agosto: Tipler, Resnick, Alonso-Finn.

Notas de la cátedra: J. Martínez. // de el tono, finales

Software: GeoGebra, para acompañar el trabajo en papel.

147 alumnos  
(Letra Grande)

Clase 1

Física: ciencia que estudia la Naturaleza

Grandes Temas:

Física I.

Mecánica Clásica

- Newton (1687)
- Relatividad Especial, Einstein (1905)
- Relatividad General, " (1915)

Electricidad y Magnetismo (~ 1800)

Termodinámica / Mecánica Estadística (1800's)

Mecánica Cuántica ~ (1900-1928)

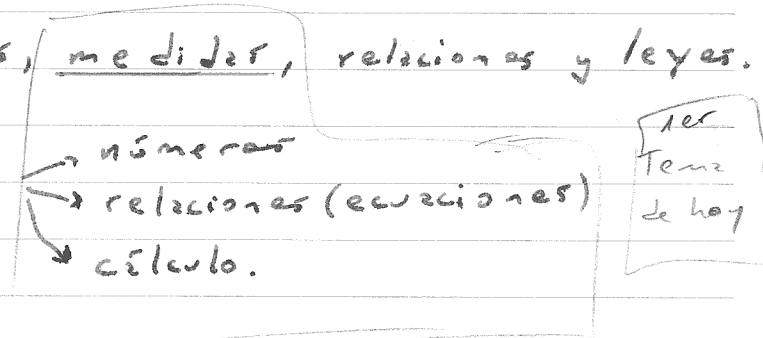
(Electrodinámica Cuántica (1950))

Física Nuclear (~ 1940)

Ciencia experimental y teórica

Trata de observaciones, medidas, relaciones y leyes.

Lenguaje: Matemático



## Magnitudes, cantidades y unidades

- Todas las medidas (experimentales o calculadas)
- corresponden a una magnitud
  - tienen valores numéricos y unidades

Magnitud: categoría de lo que se quiere medir

Ejemplos: longitud  
tiempo  
masa  
etc.

Unidades: cada magnitud tiene unidades características

Ejemplos: longitud en metros, centímetros, millas, ...

tiempo en segundos, horas, días ...

masa en kilogramos, gramos, ...

Naturalmente, no se pueden mezclar (tiempo en cm ??)

- Dentro de cada magnitud, las unidades son patrones convencionales y tienen símbolos convencionales: m, cm, km // s, min, // g, kg  
distintas convenciones están relacionadas:

$$1 \text{ m} = 100 \text{ cm} ; \quad 1 \text{ km} = 1000 \text{ m} ; \quad 1 \text{ inch} = 2,54 \text{ cm} .$$

$$1 \text{ h} = \frac{1 \text{ min}}{60} ; \quad 1 \text{ min} = \frac{1 \text{ s}}{60}$$

## Valores de medidas.

- Cada valor se expresa como repetición (o fracción) de una unidad convencional

y en general se escribe con un símbolo

### Ejemplo

$$d = 2 \text{ m}$$

$\xrightarrow{\text{unidad}}$   
 $\xrightarrow{\text{valor numérico}}$

Magnitud: Análisis dimensional  
 se trata de una longitud

símbolo, por ejemplo  $d$ : distancia entre A y B

significa que la distancia entre A y B es el doble que el metro patrón.

- Esta expresión tiene estructura algebraica.

- $2 \text{ m}$  es una multiplicación entre número y letra

$$2 \times \text{m} \quad (\text{"doble que } 1 \text{ m"})$$

- ∴ interviene en las fórmulas matemáticas con propiedades tales como:
  - simplificación
  - factor común
  - distributivo
  - agrupación en potencias etc.

- $d = 2 \text{ m}$  es una ecuación: "igualdad entre dos expresiones matemáticas"

Ejemplo:

$$t = \frac{1}{10} \text{ s}$$

simbolo  $t$ : tiempo transcurrido entre -- y --.

Valor numérico:  $\frac{1}{10}$  (fracción)

Unidad: s, segundo

magnitud: tiempo

estructura: multiplicación de fracción x letra

$$\frac{1}{10} \cdot \text{s} = \frac{1}{10} \cdot \frac{\text{s}}{1} = \frac{1\text{s}}{10} = \frac{\text{s}}{10}$$

$$= 0,1 \text{ s}$$

(una décima de segundo)

## Magnitudes fundamentales

- Adoptemos como magnitudes fundamentales de la mecánica: longitud, tiempo, masa.
- Adoptemos como unidades fundamentales de cada magnitud fundamental

• longitud	en	metros (m)	} "sistema MKS" *
• tiempo	en	segundos (s)	
• masa	en	kilogramos (kg)	

↳ sistema de unidades

\* incluido en el Sistema Internacional (S.I.)  
Ver Link "Artículos Interesantes"

## Magnitudes derivadas

Todas las otras magnitudes de la mecánica surgen de alguna relación con las fundamentales.

Cada magnitud tiene unidades características, derivadas de una relación característica  
↳ fórmula tipo

Ejemplo: la relación característica de la velocidad es

$$\text{velocidad} = \frac{\text{distancia}}{\text{tiempo}}$$

Leemos la unidad de la velocidad mediante un análisis dimensional

$$[\text{velocidad}] = \frac{[\text{distancia}]}{[\text{tiempo}]} = \frac{\text{m}}{\text{s}} \text{ en el S.I.}$$

• otras unidades apropiadas para velocidad aparecen al usar otras unidades apropiadas para longitud y/o tiempo:

$$\frac{\text{km}}{\text{s}}, \frac{\text{km}}{\text{h}}, \frac{\text{m}}{\text{min}}, \text{ etc.}$$

Otras relaciones características: (que veremos en Física I)

$$\text{aceleración} = \frac{\text{velocidad}}{\text{tiempo}}$$

$$\text{trabajo} = \text{fuerza} \times \text{distancia}$$

$$\text{Fuerza} = \text{masa} \times \text{aceleración}$$

$$\text{potencia} = \frac{\text{trabajo}}{\text{tiempo}}$$

\* Problemas 2, problemas 4-4

Pasaje de unidades

La medida de una magnitud se puede expresar en distintas unidades (apropiadas para dicha magnitud)

Ejemplo: Si una velocidad se mide como  $v = 5 \text{ m/s}$

¿cómo se expresa en  $\text{km/h}$ ?

• equivalencias necesarias :  $1 \text{ km} = 1000 \text{ m}$   
 $1 \text{ h} = 60 \text{ min}$  (Goodie)  
 $1 \text{ min} = 60 \text{ s}$

en contramos por reemplazo:

$$1 \text{ h} = 60 \cdot \text{min} = 60 \cdot (60 \text{ s}) = (60)^2 \text{ s} = 3600 \text{ s}$$

$$\begin{aligned} v &= 5 \frac{\text{m}}{\text{s}} = 5 \cdot \frac{\frac{\text{km}}{1000}}{\frac{\text{h}}{3600}} = 5 \cdot \frac{3600 \cdot \text{km}}{1000 \cdot \text{h}} = \\ &= \frac{5 \cdot 3600}{1000} \cdot \frac{\text{km}}{\text{h}} = 18 \frac{\text{km}}{\text{h}} \end{aligned}$$

Todos los pasajes de unidades se pueden hacer con el procedimiento de

reemplazo + trabajo algebraico.

Noción de espacio (newtoniana)  $\rightarrow$  Modelo newtoniano del espacio natural

• Los fenómenos naturales ocurren en un espacio euclideo de tres dimensiones.

• Este espacio existe, independientemente de lo que sucede en él.

• Podemos hablar de los elementos geométricos básicos: puntos, rectas, planos.

• En particular podemos identificar puntos, y darles etiquetas.

• B

A

• C

Aceptamos que:

• dos puntos distintos determinan una recta.

• tres puntos no alineados determinan un plano.

• dos rectas del mismo plano que no se cortan se dicen paralelas.

• en un plano se pueden medir ángulos.

• si dos rectas de un plano se cortan formando ángulos iguales, se dice que esos ángulos son rectos y que esas rectas son perpendiculares.

• medimos un ángulo recto como  $90^\circ$  o  $\frac{\pi}{2}$  rad.

• los ángulos internos de todo triángulo suman  $180^\circ$  o  $\pi$  rad., en el plano que definen

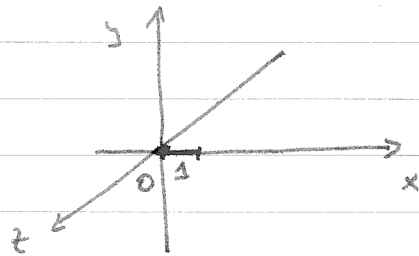
• podemos medir la distancia entre dos puntos, como múltiplo de una distancia patrón.

• etc.



## Etiquetado de puntos - Sistema de coordenadas.

- Elegimos un punto de referencia  $O$  (origen)
- Elegimos rectas perpendiculares entre sí, que pasen por  $O$ . (ejes cartesianos)
- Asignamos un sentido para recorrer cada eje, y un orden para nombrarlos:  $x, y, z$



- Elegimos una unidad de longitud; respetando esa unidad, asignamos un número real a cada punto de cada eje.

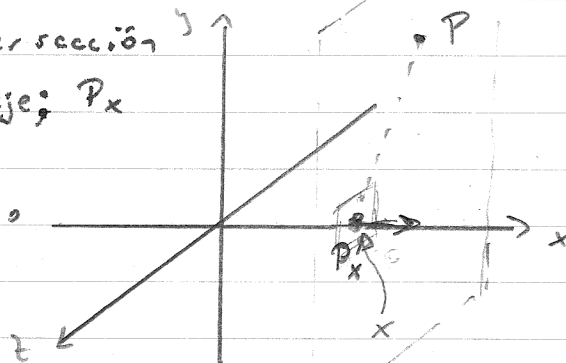
Con esto tenemos un sistema de coordenadas cartesianas

Etiquetado: para un punto  $P$ , buscamos su proyección perpendicular sobre cada eje:

para el eje  $x$ , 1) construimos un plano que contenga a  $P$  y sea perpendicular a la recta  $x$ :

2) ubicamos la intersección del plano con el eje;  $P_x$

3) leemos el número correspondiente en el eje  $x$ :  $x$



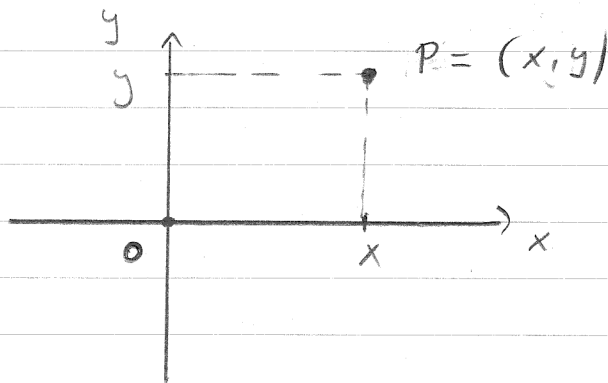
hacemos lo mismo sobre cada eje, obtenemos una terna de números reales:

$$(x, y, z)$$

Anotamos  $P = (x, y, z)$

donde cada número se llama coordenada del punto  $P$

Muchas veces trabajaremos en el plano, por simplicidad. En este caso tenemos dos ejes y podemos dibujar



Resumiendo: usamos un sistema de coordenadas cartesianas para identificar

Punto  $\leftrightarrow$  coordenadas

en 3D:  $P \leftrightarrow (x, y, z)$

en 2D:  $P \leftrightarrow (x, y) \text{ o } (x, y, 0)$

Es importante reconocer los cuadrantes (octantes en 3D) según los signos de cada coordenada

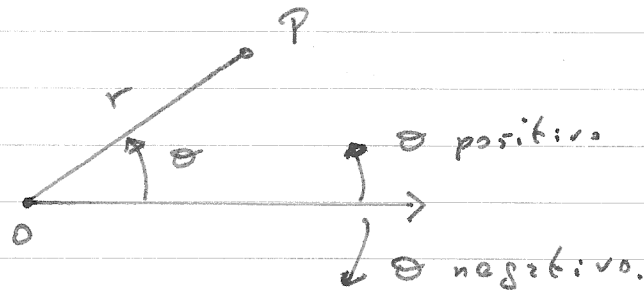
• Uso de GeoGebra.

## Coordenadas polares. (en el plano)

En 2D, Se puede etiquetar cada punto mediante:

- su distancia al origen  $r$
- el ángulo orientado respecto a una dirección de referencia,  $\theta$  (semirecta)

$r, \theta$ : coordenadas polares de P



No hay una notación universal para las coordenadas polares (depende del autor); recomendamos usar  $r, \theta$ .

$$P \in \mathbb{R}^2 \iff \begin{cases} r = \dots \\ \theta = \dots \end{cases}$$

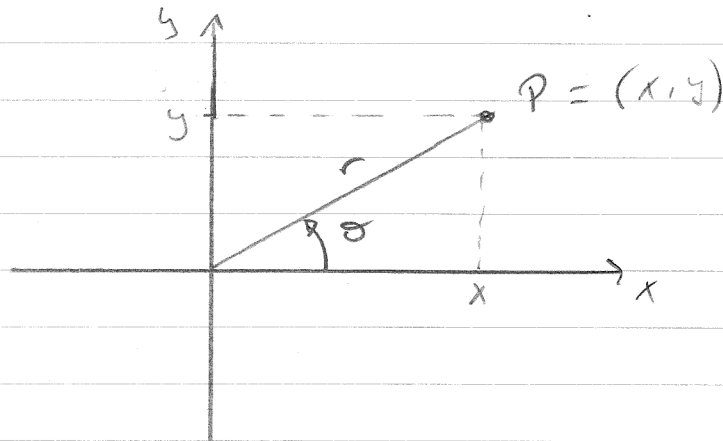
Obs.:  $r \geq 0$

- $\theta$  queda definido a menos de vueltas enteras.  
 en grados,  $\theta \approx \theta + 360^\circ \cdot k$  ( $k \in \mathbb{Z}$ , enteros)  
 en radianes,  $\theta \approx \theta + 2\pi \cdot k$   
 ↑ medidas congruentes

- si  $r = 0$ ,  $P = \text{Origen}$ ; el ángulo no está definido.

## Relación entre coordenadas cartesianas y polares (2D)

. Si tomamos como semirecta de referencia al semieje  $x > 0$ ,



$$\begin{cases} x = r \cdot \cos(\theta) \\ y = r \cdot \sin(\theta) \end{cases} \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \\ \tan(\theta) = \frac{y}{x} \quad (\text{si } x \neq 0) \end{cases}$$

Esto vale en todos los cuadrantes, ya que se define en general (si  $r \neq 0$ )

$$\cos(\theta) = \frac{x}{r}$$

$$\sin(\theta) = \frac{y}{r}$$

$$\tan(\theta) = \frac{y}{x}$$

## Repaso de ángulos y trigonometría

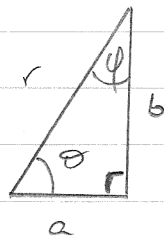
Referencia: Análisis Matemático para Ciencias Exactas y Naturales

SEDECI - Libros de Catedra UNLP.

páginas 44-50

### Triángulos Rectángulos

(1<sup>er</sup> cuadrante)



$$a^2 + b^2 = r^2 \quad (\text{Teorema de Pitágoras})$$

$$0 < \theta < 90^\circ$$

$$\text{sen}(\theta) = \frac{b}{r} \quad \text{cos}(\theta) = \frac{a}{r}$$

$$\text{tan}(\theta) = \frac{\text{sen}(\theta)}{\text{cos}(\theta)} = \frac{b}{a} \quad (\text{con } a \neq 0)$$

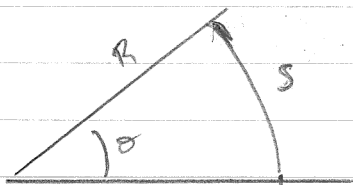
$$\left( \text{sen}(\theta) \right)^2 + \left( \text{cos}(\theta) \right)^2 = 1$$

Notación usual.  $\text{sen}^2 \theta + \text{cos}^2 \theta = 1$

Complemento  $\varphi = 90^\circ - \theta$ ; complemento de  $\theta$

$$\text{cos}(\varphi) = \text{sen}(\theta)$$

$$\text{sen}(\varphi) = \text{cos}(\theta)$$

Ángulos en radianes (sistema natural)

$$\theta = \frac{S}{R} \text{ radianes} \quad (\text{2 dimensiones})$$

$$[\theta] = \frac{[S]}{[R]} = \frac{[L]}{[L]} = 1$$

1 vuelta:  $\theta = \frac{2\pi R}{R} = 2\pi$ , equivale a  $360^\circ$

ángulo recto =  $\frac{1 \text{ vuelta}}{4} = \frac{2\pi R/4}{R} = \frac{\pi}{2}$ , equivale a  $90^\circ$

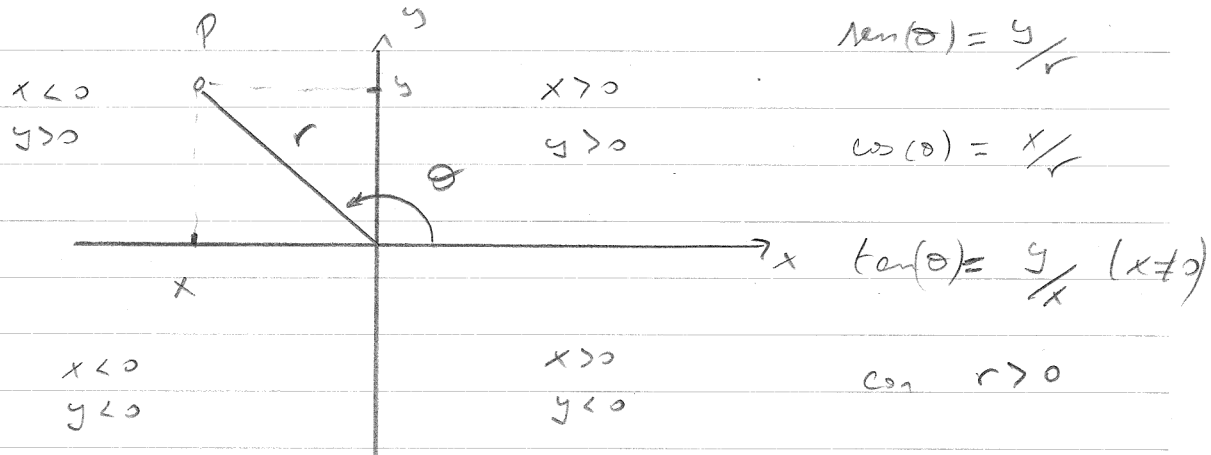
Regla de tres simple:

$$\theta \text{ en radianes} \quad \text{---} \quad 2\pi$$

$$\theta \text{ en grados} \quad \text{---} \quad 360^\circ$$

$$\therefore \theta \text{ en radianes} = 2\pi \cdot \left( \frac{\theta \text{ en grados}}{360^\circ} \right)$$

En todos los cuadrantes:



Propiedades, en cualquier cuadrante:

$$\text{sen}^2 \theta + \text{cos}^2 \theta = 1$$

$$\text{sen}(-\theta) = -\text{sen}(\theta) \quad \text{impar}$$

$$\text{cos}(-\theta) = \text{cos}(\theta) \quad \text{par.}$$

$$\frac{\text{sen} \theta}{\text{cos} \theta} = \text{tan} \theta$$

$$\text{sen}(\theta + \varphi) = \text{sen} \theta \cdot \text{cos} \varphi + \text{cos} \theta \cdot \text{sen} \varphi$$

$$\text{cos}(\theta + \varphi) = \text{cos} \theta \cdot \text{cos} \varphi - \text{sen} \theta \cdot \text{sen} \varphi$$

